



Karta przedmiotu

Nazwa i kod przedmiotu	Hydrotronika i pneumatronika, PG_00056120						
Kierunek studiów	Mechatronika						
Data rozpoczęcia studiów	październik 2023 r.		Rok akademicki realizacji przedmiotu		2025/2026		
Poziom kształcenia	I stopnia - inżynierskie		Grupa zajęć				
Forma studiów	stacjonarne		Sposób realizacji		na uczelni		
Rok studiów	3		Język wykładowy		polski		
Semestr studiów	6		Liczba punktów ECTS		2.0		
Profil kształcenia	ogólnoakademicki		Forma zaliczenia		zaliczenie		
Jednostka prowadząca	Wydział Inżynierii Mechanicznej i Okrętownictwa -> Instytut Mechaniki i Konstrukcji Maszyn						
Imię i nazwisko wykładowcy (wykładowców)	Odpowiedzialny za przedmiot		dr inż. Paweł Załuski				
	Prowadzący zajęcia z przedmiotu						
Formy zajęć i metody nauczania	Forma zajęć	Wykład	Ćwiczenia	Laboratorium	Projekt	Seminarium	RAZEM
	Liczba godzin zajęć	15.0	0.0	15.0	0.0	0.0	30
	W tym liczba godzin zajęć na odległość: 0.0						
Aktywność studenta i liczba godzin pracy	Aktywność studenta	Udział w zajęciach dydaktycznych, objętych planem studiów		Udział w konsultacjach		Praca własna studenta	RAZEM
	Liczba godzin pracy studenta	30		0.0		0.0	30
Cel przedmiotu	Celem przedmiotu jest zapoznanie z budową i działaniem elementów i układów mechatronicznych ze sterowaniem elektrohydraulicznym i elektropneumatycznym w tym układów programowalnych.						
Efekty uczenia się przedmiotu	Efekt kierunkowy		Efekt z przedmiotu		Sposób weryfikacji i oceny efektu		
	[K6_W10] ma wiedzę o trendach rozwojowych z zakresu nauk inżynieryjno-technicznych i dyscyplin naukowych: inżynieria mechaniczna oraz automatyka, elektronika, elektrotechnika i technologie kosmiczne, właściwych dla kierunku studiów Mechatronika		Student ma podstawową wiedzę o trendach rozwojowych z zakresu nauk technicznych i dyscyplin naukowych: hydrotronika i pneumatronika		[SW1] Ocena wiedzy faktograficznej [SW2] Ocena wiedzy zawartej w prezentacji		
	[K6_U05] potrafi posłużyć się właściwie dobranymi narzędziami w celu porównania rozwiązań projektowych elementów i układów mechatronicznych, ze względu na zadane kryteria użytkowe i ekonomiczne (np. pobór mocy, szybkość działania, koszt)		Student potrafi porównać rozwiązania projektowe elementów i układów hydrotronicznych i pneumatronicznych ze względu na zadane kryteria użytkowe, np szybkość działania, wpływ obciążenia na prędkość, pobór energii, moc.		[SU2] Ocena umiejętności analizy informacji [SU3] Ocena umiejętności wykorzystania wiedzy uzyskanej w ramach przedmiotu		
	[K6_U06] potrafi dokonać identyfikacji i sformułować specyfikację prostych zadań inżynierskich o charakterze praktycznym, charakterystycznych dla mechatroniki		Student potrafi dokonać identyfikacji i sformułować funkcje i sposoby realizacji dla prostych zadań inżynierskich mechatronicznych z zakresu napędu i sterowania elektrohydraulicznego i elektropneumatycznego.		[SU1] Ocena realizacji zadania [SU3] Ocena umiejętności wykorzystania wiedzy uzyskanej w ramach przedmiotu [SU4] Ocena umiejętności korzystania z metod i narzędzi		
	[K6_W08] zna i rozumie procesy projektowania i wytwarzania elementów i prostych urządzeń mechatronicznych		Student zna i rozumie procesy i zagadnienia związane z budową i działaniem elementów i układów mechatronicznych ze sterowaniem elektrohydraulicznym i elektropneumatycznym w tym programowalnych.		[SW1] Ocena wiedzy faktograficznej		

Treści przedmiotu	<p>Hydrotronika. Przykłady zastosowania układów hydraulicznych ze sterowaniem elektrycznym i elektronicznym. Rodzaje sterowania elektrohydraulicznego. Przetworniki. Sterowanie przełączalne. Rozdzielacze i zawory sterowane elektromagnetycznie. Układy z rozdzielaczami sterowni elektromagnetycznie. Sterowanie proporcjonalne. Elektromagnesy proporcjonalne. Rozdzielacze proporcjonalne. Serwosterowanie. Serwozawory z barometrycznym, mechanicznym i elektrycznym sprzężeniem zwrotnym. Charakterystyki statyczne i dynamiczne zaworów proporcjonalnych i serwozaworów. Układy sterowania proporcjonalnego i serwosterowania. Wzmacniacze hydrauliczne z elektrycznymi silnikami krokowymi. Komputerowe systemy sterowania serwonapędami elektrohydraulicznymi. Układy hydrauliczne sterowania manipulatorów i robotów..</p> <p>Pneumotronika. Zastosowanie napędów pneumatycznych ze sterowaniem elektrycznym i programowalnym. Rodzaje i sterowanie sprężarek. Sterowanie elektropneumatyczne. Odmiany sterowania elektropneumatycznego. Sensory stosowane w pneumatyce. Zawory elektropneumatyczne przełączalne. Technika przekaźnikowa. Elementy elektryczne stosowane w układach sterowania elektropneumatycznego. Układy sterowania przełączalnego. Sterowanie elektropneumatyczne cyfrowe. Elektropneumatyczne systemy pozycjonowania. Serwozawory i serwonapędy pneumatyczne. Sterowanie programowalne. Układy pneumatyczne ze sterownikami PLC.</p>		
Wymagania wstępne i dodatkowe	Znajomość podstaw mechaniki ogólnej, hydrostatyki, hydrauliki i pneumatyki		
Sposoby i kryteria oceniania osiągniętych efektów uczenia się	Sposób oceniania (składowe)	Próg zaliczeniowy	Składowa oceny końcowej
	Sprawdziny	56.0%	100.0%
Zalecana lista lektur	Podstawowa lista lektur	<p>Pizoń A.: Hydrauliczne i elektrohydrauliczne układy sterowania i regulacji. WNT Warszawa 1987</p> <p>Pizoń A.: Elektrohydrauliczne i analogowe i cyfrowe układy automatyki. WNT Warszawa 1995</p> <p>Schmid D. i inni: Mechatronika. For the polish edition REA. Warszawa 2002</p>	
	Uzupełniająca lista lektur	<p>Katalogi firm: Bosch-Reroth, Moog, EATON, FESTO, SMC</p> <p>Vademecum Hydrauliki. Tom 2. Technika hydraulicznego steowania zaworami proporcjonalnymi i serwozaworami. Mannesman Rexroth</p> <p>Deppert W., Stoll K.: Pneumtische Steuerungen. Vogel Buchverlag. Würzburg 1994.</p> <p>Backe W., Goedecke W.-D.: Steuerungs- und Schaltungstechnik I. Institut für hydraulische und pneumatische Antriebe und Steuerungen RWTH Aachen.</p> <p>Backe W.: Steuerungs-und Schaltungstechnik II. Institut für hydraulische und pneumatische Antriebe und Steuerungen RWTH Aachen.</p> <p>Holejko D. i inni: Pneumatyczne urządzenia automatyki. Wydawnictwa PW. Warszawa 1986.</p>	
	Adresy eZasobów	Adresy na platformie eNauczanie:	
Przykładowe zagadnienia/ przykładowe pytania/ realizowane zadania	<p>zasada działania elektromagnesu proporcjonalnego</p> <p>wpływ obciążenia na ruch siłowników w układach z rozdzielaczami proporcjonalnymi</p> <p>układy Load Sensing</p> <p>zasada działania serwozaworów hydraulicznych</p> <p>jednostki taktowo-stopniowe w układach pneumatycznych</p>		

