



Karta przedmiotu

Nazwa i kod przedmiotu	SEMINARIUM DYPLOMOWE, PG_00057087						
Kierunek studiów	Automatyka, robotyka i systemy sterowania						
Data rozpoczęcia studiów	luty 2024 r.		Rok akademicki realizacji przedmiotu		2024/2025		
Poziom kształcenia	II stopnia		Grupa zajęć		Grupa zajęć fakultatywnych Grupa zajęć powiązanych z prowadzonymi badaniami naukowymi w dziedzinie nauki związanej z kierunkiem - profil ogólnoakademicki		
Forma studiów	stacjonarne		Sposób realizacji		na uczelni		
Rok studiów	2		Język wykładowy		polski		
Semestr studiów	3		Liczba punktów ECTS		2.0		
Profil kształcenia	ogólnoakademicki		Forma zaliczenia		zaliczenie		
Jednostka prowadząca	Wydział Elektrotechniki i Automatyki -> Katedra Inteligentnych Systemów Sterowania i Wspomagania Decyzji						
Imię i nazwisko wykładowcy (wykładowców)	Odpowiedzialny za przedmiot		dr hab. inż. Robert Piotrowski				
	Prowadzący zajęcia z przedmiotu						
Formy zajęć i metody nauczania	Forma zajęć	Wykład	Ćwiczenia	Laboratorium	Projekt	Seminarium	RAZEM
	Liczba godzin zajęć	0.0	0.0	0.0	0.0	30.0	30
	W tym liczba godzin zajęć na odległość: 0.0						
Aktywność studenta i liczba godzin pracy	Aktywność studenta	Udział w zajęciach dydaktycznych, objętych planem studiów		Udział w konsultacjach		Praca własna studenta	RAZEM
	Liczba godzin pracy studenta	30		10.0		10.0	50
Cel przedmiotu	Celem przedmiotu jest przedstawienie zasad i sposobów do efektywnej realizacji pracy magisterskiej.						
Efekty uczenia się przedmiotu	Efekt kierunkowy		Efekt z przedmiotu		Sposób weryfikacji i oceny efektu		
	[K7_U81] posiada umiejętności płynnej komunikacji w języku obcym na poziomie B2+ Europejskiego Systemu Opisu Kształcenia Językowego w sytuacjach życia codziennego oraz w środowisku akademickim i zawodowym		1). Umiejętność przekazywania informacji dotyczącej zadań realizowanych w pracy dyplomowej.		[SU5] Ocena umiejętności zaprezentowania wyników realizacji zadania		
	[K7_W01] ma rozszerzoną wiedzę z zakresu matematyki obejmującą wybrane zagadnienia modelowania złożonych obiektów fizycznych, zna zagadnienia identyfikacji i weryfikacji złożonych obiektów sterowania		1). Umiejętność modelowania systemów dynamicznych. 2). Umiejętność identyfikacji parametrów systemów dynamicznych. 3). Umiejętność weryfikacji systemów dynamicznych.		[SW2] Ocena wiedzy zawartej w prezentacji		
[K7_U03] potrafi przygotować i przedstawić prezentację, dotyczącą wyników zadania inżynierskiego oraz własnych badań naukowych		1). Umiejętność prezentacji tematyki, celów i zakresu pracy magisterskiej. 2). Umiejętność prezentacji zagadnień rozwiązywanych w pracy magisterskiej.		[SU1] Ocena realizacji zadania			
Treści przedmiotu	Prezentacja prowadzącego: 1). Przedstawienie ogólnych zasad i wymagań związanych z realizacją pracy dyplomowej.  Prezentacje studentów: 1). Przedstawienie tytułu, celów, zakresu i struktury pracy dyplomowej. 2). Przedstawienie sposobu rozwiązania wybranego zagadnienia realizowanego w pracy dyplomowej. 3). Przedstawienie wstępnych wyników uzyskanych w pracy dyplomowej.						
Wymagania wstępne i dodatkowe							

Sposoby i kryteria oceniania osiągniętych efektów uczenia się	Sposób oceniania (składowe)	Próg zaliczeniowy	Składowa oceny końcowej
	Prezentacja 2	0.0%	40.0%
	Prezentacja 3	0.0%	40.0%
	Prezentacja 1	0.0%	20.0%
Zalecana lista lektur	Podstawowa lista lektur	1). Gambarelli G., Łucki Z. (2007). Jak przygotować pracę dyplomową lub doktorską. TAIWPN Universitas Kraków	
	Uzupełniająca lista lektur	Brak	
	Adresy eZasobów	Adresy na platformie eNauczanie:	
Przykładowe zagadnienia/ przykładowe pytania/ realizowane zadania	Przygotowanie prezentacji		
Praktyki zawodowe w ramach przedmiotu	Nie dotyczy		