



Karta przedmiotu

Nazwa i kod przedmiotu	Social and Psychological Aspects of Robotics & Automatic Controls, PG_00064532						
Kierunek studiów	Automatyka, cybernetyka i robotyka (studia w jęz. angielskim)						
Data rozpoczęcia studiów	październik 2024 r.	Rok akademicki realizacji przedmiotu	2025/2026				
Poziom kształcenia	II stopnia	Grupa zajęć	Grupa zajęć obowiązkowych z zakresu kierunku studiów Grupa zajęć z obszarów nauk humanistycznych lub nauk społecznych				
Forma studiów	stacjonarne	Sposób realizacji	na uczelni				
Rok studiów	2	Język wykładowy	angielski				
Semestr studiów	3	Liczba punktów ECTS	3.0				
Profil kształcenia	ogólnoakademicki	Forma zaliczenia	zaliczenie				
Jednostka prowadząca	Wydział Elektroniki, Telekomunikacji i Informatyki -> Katedra Systemów Decyzyjnych i Robotyki						
Imię i nazwisko wykładowcy (wykładowców)	Odpowiedzialny za przedmiot	dr inż. Michał Czubenko					
	Prowadzący zajęcia z przedmiotu	dr inż. Michał Czubenko					
Formy zajęć i metody nauczania	Forma zajęć	Wykład	Ćwiczenia	Laboratorium	Projekt	Seminarium	RAZEM
	Liczba godzin zajęć	15.0	0.0	0.0	15.0	15.0	45
	W tym liczba godzin zajęć na odległość: 0.0						
Aktywność studenta i liczba godzin pracy	Aktywność studenta	Udział w zajęciach dydaktycznych, objętych planem studiów	Udział w konsultacjach	Praca własna studenta	RAZEM		
	Liczba godzin pracy studenta	45	6.0	24.0	75		
Cel przedmiotu	Celem przedmiotu jest zaznajomienie uczestników z aspektami filozoficznymi, psychologicznymi, oraz socjologicznymi najnowszych trendów technologicznych z zakresu robotyki, automatyki, oraz IT. Przedmiot realizowany jest przy pomocy debat oksfordzkich (dotyczących konkretnych tez), studenckich prezentacji seminaryjnych oraz projektach quasi-grantowych. Na przedmiocie mogą być poruszane treści takie jak: trzy prawa robotyki, aspekty autonomii robotów, oraz zagadnienia prawne sztucznej inteligencji, i wiele innych. Przedmiot został zmodernizowany w ramach projektu IDUB.						
Efekty uczenia się przedmiotu	Efekt kierunkowy	Efekt z przedmiotu			Sposób weryfikacji i oceny efektu		
	[K7_W11] zna i rozumie w pogłębionym stopniu ogólne zasady tworzenia i rozwoju form indywidualnej przedsiębiorczości oraz ekonomiczne, prawne i inne uwarunkowania różnych rodzajów działań związanych z nadaną kwalifikacją, w tym zasady ochrony własności przemysłowej i prawa autorskiego	Posiada podstawy do wykonywania przeglądu technicznego i patentowego rozwiązań. Jest w stanie zaprojektować budżet projektu. Zna współczesne programy grantowe.			[SW3] Ocena wiedzy zawartej w opracowaniu tekstowym i projektowym [SW2] Ocena wiedzy zawartej w prezentacji		
	[K7_K71] potrafi wyjaśnić potrzebę korzystania z wiedzy z zakresu nauk humanistycznych lub społecznych lub ekonomicznych lub prawnych w funkcjonowaniu w środowisku społecznym	Potrafi odnieść się do pewnych wartości społeczno-psychologicznych w pracy.			[SK4] Ocena umiejętności komunikacji, w tym poprawności językowej		
	[K7_W71] ma wiedzę ogólną w zakresie nauk humanistycznych lub społecznych lub ekonomicznych lub prawnych obejmującą ich podstawy i zastosowania	Posiada podstawy wiedzy psychologicznej oraz socjologicznej w aspekcie RiA.			[SW1] Ocena wiedzy faktograficznej		
	[K7_U71] potrafi zastosować wiedzę z zakresu nauk humanistycznych lub społecznych lub ekonomicznych lub prawnych do rozwiązywania problemów	Potrafi ocenić długofalowe skutki społeczne aspektów robotyzacji.			[SU5] Ocena umiejętności zaprezentowania wyników realizacji zadania [SU2] Ocena umiejętności analizy informacji		

Treści przedmiotu	<p>Na przedmiocie zostaną poruszone takie zagadnienia jak:</p> <ul style="list-style-type: none"> • postępujący rozwój sztucznej inteligencji i jego wpływ na społeczeństwo • robotyka humanoidalna • czy roboty mogą posiadać emocje • rozwój robotyzacji w zakresie rehabilitacji i wspomagania człowieka • rozwój autonomii pojazdów i jego skutki • zatracenie społeczeństwa w mediach społecznościowych 		
Wymagania wstępne i dodatkowe	Podstawowa wiedza z zakresu Robotyki oraz Sztucznej Inteligencji.		
Sposoby i kryteria oceniania osiągniętych efektów uczenia się	Sposób oceniania (składowe)	Próg zaliczeniowy	Składowa oceny końcowej
	Ocena prezentacji	60.0%	100.0%
Zalecana lista lektur	Podstawowa lista lektur	<p>Mori, Masahiro, Karl F. MacDorman, and Norri Kageki. "The uncanny valley." <i>Robotics & Automation Magazine</i>, IEEE 19.2 (2012): 98-100. Inoue, Hirochika, et al. "Overview of humanoid robotics project of METI." <i>Proc. of the 32nd ISR</i> (2001). Daisuke Chugo, Sho Yokota "Introduction to Modern Robotics" CreateSpace Independent Publishing Platform (2012)</p>	
	Uzupełniająca lista lektur	<p>Bekey, G. "Current trends in robotics: technology and ethics." <i>Robot ethics: the ethical and social implications of robotics</i>. MIT Press, Cambridge (2012): 17-34. Balaguer, Carlos, and Mohamed Abderrahim. <i>Trends in robotics and automation in construction</i>. INTECH Open Access Publisher, 2008.</p>	
	Adresy eZasobów	Adresy na platformie eNauczanie:	
Przykładowe zagadnienia/ przykładowe pytania/ realizowane zadania			
Praktyki zawodowe w ramach przedmiotu	Nie dotyczy		

Dokument wygenerowany elektronicznie. Nie wymaga pieczęci ani podpisu.