



Karta przedmiotu

Nazwa i kod przedmiotu	SEMINARIUM DYPLOMOWE, PG_00038337						
Kierunek studiów	Automatyka, robotyka i systemy sterowania						
Data rozpoczęcia studiów	październik 2025 r.	Rok akademicki realizacji przedmiotu	2026/2027				
Poziom kształcenia	II stopnia	Grupa zajęć	Grupa zajęć fakultatywnych				
Forma studiów	niestacjonarne	Sposób realizacji	na uczelni				
Rok studiów	2	Język wykładowy	polski				
Semestr studiów	3	Liczba punktów ECTS	2.0				
Profil kształcenia	ogólnoakademicki	Forma zaliczenia	zaliczenie				
Jednostka prowadząca	Wydziały Politechniki Gdańskiej -> Wydział Elektrotechniki i Automatyki -> Katedra Automatyki						
Imię i nazwisko wykładowcy (wykładowców)	Odpowiedzialny za przedmiot	prof. dr hab. inż. Grzegorz Redlarski					
	Prowadzący zajęcia z przedmiotu						
Formy zajęć i metody nauczania	Forma zajęć	Wykład	Ćwiczenia	Laboratorium	Projekt	Seminarium	RAZEM
	Liczba godzin zajęć	0.0	0.0	0.0	0.0	20.0	20
	W tym liczba godzin zajęć na odległość: 0.0						
Adresy na platformie eNauczanie:							
Aktywność studenta i liczba godzin pracy	Aktywność studenta	Udział w zajęciach dydaktycznych, objętych planem studiów	Udział w konsultacjach	Praca własna studenta	RAZEM		
	Liczba godzin pracy studenta	20	5.0	25.0	50		
Cel przedmiotu	Opracowanie, referowanie oraz dyskusja wyników prac własnych związanych z pracami dyplomowymi w różnych etapach ich realizacji						
Efekty uczenia się przedmiotu	Efekt kierunkowy		Efekt z przedmiotu		Sposób weryfikacji i oceny efektu		
	[K7_U03] potrafi przygotować i przedstawić prezentację, dotyczącą wyników zadania inżynierskiego oraz własnych badań naukowych		Student posiada umiejętność korzystania z narzędzi do tworzenia profesjonalnych prezentacji multimedialnych dla potrzeb demonstracji rozwiązywanych problemów		[SU4] Ocena umiejętności korzystania z metod i narzędzi [SU5] Ocena umiejętności zaprezentowania wyników realizacji zadania		
	[K7_W14] ma wiedzę z zakresu modelowania matematycznego, identyfikacji, optymalizacji, wspomagania decyzji oraz sterowania, zna metody implementacji zaawansowanych algorytmów sterowania w urządzeniach przemysłowych						
[K7_U01] potrafi pozyskiwać informacje z literatury, baz danych oraz innych źródeł, także w języku angielskim, integrować uzyskane informacje, dokonywać ich interpretacji oraz wyciągać wnioski i wyczerpująco uzasadniać opinie							
Treści przedmiotu	Opracowanie, referowanie oraz dyskusja wyników prac własnych związanych z pracami dyplomowymi w różnych etapach ich realizacji: cel i zakres pracy, stan zagadnienia w literaturze fachowej, przyjęte metody badań, wyniki badań, trudności w realizacji, wnioski. Praca dyplomowa w świetle prawa autorskiego. Prezentacja multimedialna osiągnięć z pracy dyplomowej w dwu wystąpieniach: pierwsze - poświęcone fazie początkowej, drugie - ostatecznym wynikiem w formie odpowiedniej z wymogami egzaminu dyplomowego.						
Wymagania wstępne i dodatkowe							
Sposoby i kryteria oceniania osiąganych efektów uczenia się	Sposób oceniania (składowe)		Próg zaliczeniowy		Składowa oceny końcowej		
	Ocena wygłoszonych referatów		60.0%		100.0%		

Zalecana lista lektur	Podstawowa lista lektur	1. Maćkiewicz J.: Jak pisać teksty naukowe. Gdańsk, Wydawnictwo Uniwersytetu Gdańskiego, 1996 2. Oliver P.: Jak pisać prace uniwersyteckie. Poradnik dla studentów. Kraków, Wydawnictwo Literackie, 1999. 3. Literatura dobierana indywidualnie do tematu pracy dyplomowej.
	Uzupełniająca lista lektur	S. Hausman S.: Informacje dla dyplomantów przygotowujących dysertacje magisterskie. <a href="http://www.eletel.p.lodz.pl/docs/dyplomy/inf_sh_2007.pdf">http://www.eletel.p.lodz.pl/docs/dyplomy/inf_sh_2007.pdf</a>
	Adresy eZasobów	
Przykładowe zagadnienia/ przykładowe pytania/ realizowane zadania	Przedstaw przykłady zastosowania prezentowanej metody.	
Praktyki zawodowe w ramach przedmiotu	Nie dotyczy	

Dokument wygenerowany elektronicznie. Nie wymaga pieczęci ani podpisu.