



Karta przedmiotu

Nazwa i kod przedmiotu	SEMINARIUM DYPLOMOWE, PG_00038337						
Kierunek studiów	Automatyka, robotyka i systemy sterowania						
Data rozpoczęcia studiów	październik 2025 r.	Rok akademicki realizacji przedmiotu		2026/2027			
Poziom kształcenia	II stopnia	Grupa zajęć		Grupa zajęć fakultatywnych			
Forma studiów	niestacjonarne	Sposób realizacji		na uczelni			
Rok studiów	2	Język wykładowy		polski			
Semestr studiów	3	Liczba punktów ECTS		2.0			
Profil kształcenia	ogólnoakademicki	Forma zaliczenia		zaliczenie			
Jednostka prowadząca	Wydziały Politechniki Gdańskiej -> Wydział Elektrotechniki i Automatyki -> Katedra Automatyki						
Imię i nazwisko wykładowcy (wykładowców)	Odpowiedzialny za przedmiot		prof. dr hab. inż. Roman Śmierzchalski				
	Prowadzący zajęcia z przedmiotu						
Formy zajęć i metody nauczania	Forma zajęć	Wykład	Ćwiczenia	Laboratorium	Projekt	Seminarium	RAZEM
	Liczba godzin zajęć	0.0	0.0	0.0	0.0	20.0	20
	W tym liczba godzin zajęć na odległość: 0.0						
	Adresy na platformie eNauczanie:						
Aktywność studenta i liczba godzin pracy	Aktywność studenta	Udział w zajęciach dydaktycznych, objętych planem studiów		Udział w konsultacjach		Praca własna studenta	RAZEM
	Liczba godzin pracy studenta	20		5.0		25.0	50
Cel przedmiotu	Opracowanie, referowanie oraz dyskusja wyników prac własnych związanych z pracami dyplomowymi w różnych etapach ich realizacji						
Efekty uczenia się przedmiotu	Efekt kierunkowy		Efekt z przedmiotu		Sposób weryfikacji i oceny efektu		
	[K7_U03] potrafi przygotować i przedstawić prezentację, dotyczącą wyników zadania inżynierskiego oraz własnych badań naukowych		Student ma podstawową wiedzę w zakresie przygotowania i prezentacji wyników zakończonej pracy w obszarze nauk technicznych, potrafi przygotować prezentację oraz zaprezentować, aktywnie uczestniczyć w dyskusji nad rozwiązywanym problemem. Potrafi w sposób związły przedstawić najważniejsze osiągnięcia własnej pracy a także odpowiadać na pytania z nią związane.		[SU1] Ocena realizacji zadania		
	[K7_W14] ma wiedzę z zakresu modelowania matematycznego, identyfikacji, optymalizacji, wspomagania decyzji oraz sterowania, zna metody implementacji zaawansowanych algorytmów sterowania w urządzeniach przemysłowych						
	[K7_U01] potrafi pozyskiwać informacje z literatury, baz danych oraz innych źródeł, także w języku angielskim, integrować uzyskane informacje, dokonywać ich interpretacji oraz wyciągać wnioski i wyczerpująco uzasadniać opinie						
Treści przedmiotu	Opracowanie, referowanie oraz dyskusja wyników prac własnych związanych z pracami dyplomowymi w różnych etapach ich realizacji: cel i zakres pracy, stan zagadnienia w literaturze fachowej, przyjęte metody badań, wyniki badań, trudności w realizacji, wnioski. Praca dyplomowa w świetle prawa autorskiego. Prezentacja multimedialna osiągnięć z pracy dyplomowej w dwu wystąpieniach: pierwsze - poświęcone fazie początkowej, drugie - ostatecznym wynikiom w formie odpowiedniej z wymogami egzaminu dyplomowego.						
Wymagania wstępne i dodatkowe							

Sposoby i kryteria oceniania osiągniętych efektów uczenia się	Sposób oceniania (składowe)	Próg zaliczeniowy	Składowa oceny końcowej
	Ocena wygłoszonych referatów	60.0%	100.0%
Zalecana lista lektur	Podstawowa lista lektur	1. Maćkiewicz J.: Jak pisać teksty naukowe. Gdańsk, Wydawnictwo Uniwersytetu Gdańskiego, 1996 2. Oliver P.: Jak pisać prace uniwersyteckie. Poradnik dla studentów. Kraków, Wydawnictwo Literackie, 1999. 3. Literatura dobierana indywidualnie do tematu pracy dyplomowej.	
	Uzupełniająca lista lektur	S. Hausman S.: Informacje dla dyplomantów przygotowujących dysertacje magisterskie. http://www.eletel.p.lodz.pl/docs/dyplomy/inf_sh_2007.pdf	
	Adresy eZasobów		
Przykładowe zagadnienia/ przykładowe pytania/ realizowane zadania	Przedstaw przykłady zastosowania prezentowanej metody.		
Praktyki zawodowe w ramach przedmiotu	Nie dotyczy		

Dokument wygenerowany elektronicznie. Nie wymaga pieczęci ani podpisu.