



Karta przedmiotu

Nazwa i kod przedmiotu	ELEKTRYCZNE POJAZDY AUTONOMICZNE, PG_00053420						
Kierunek studiów	Automatyka, robotyka i systemy sterowania						
Data rozpoczęcia studiów	październik 2023 r.	Rok akademicki realizacji przedmiotu			2026/2027		
Poziom kształcenia	I stopnia - inżynierskie	Grupa zajęć					
Forma studiów	stacjonarne	Sposób realizacji			na uczelni		
Rok studiów	4	Język wykładowy			polski		
Semestr studiów	7	Liczba punktów ECTS			3.0		
Profil kształcenia	ogólnoakademicki	Forma zaliczenia			zaliczenie		
Jednostka prowadząca	Wydziały Politechniki Gdańskiej -> Wydział Elektrotechniki i Automatyki						
Imię i nazwisko wykładowcy (wykładowców)	Odpowiedzialny za przedmiot		prof. dr hab. inż. Jarosław Guziński				
	Prowadzący zajęcia z przedmiotu						
Formy zajęć	Forma zajęć	Wykład	Ćwiczenia	Laboratorium	Projekt	Seminarium	RAZEM
	Liczba godzin zajęć	15.0	0.0	15.0	0.0	0.0	30
W tym liczba godzin zajęć na odległość: 0.0							
Aktywność studenta i liczba godzin pracy	Aktywność studenta	Udział w zajęciach dydaktycznych, objętych planem studiów		Udział w konsultacjach		Praca własna studenta	RAZEM
	Liczba godzin pracy studenta	30		5.0		40.0	75
Cel przedmiotu	Celem przedmiotu jest opanowanie wiedzy i umiejętności z zakresu elektromobilności a w szczególności układów napędowych, silników elektrycznych, przekształtników energoelektronicznych i systemów ładowania stosowanych w pojazdach elektrycznych jak też zagadnień dotyczących pojazdów autonomicznych.						
Efekty uczenia się przedmiotu	Efekt kierunkowy		Efekt z przedmiotu		Sposób weryfikacji i oceny efektu		
	[K6_W06] zna strukturę komputerów i mikroprocesorów oraz zadania systemów operacyjnych, ma podstawową wiedzę z podstaw oprogramowania komputerów, sterowników, techniki mikroprocesorowej, projektowania prostych algorytmów oraz działania sieci informatycznych		ma podstawową wiedzę z podstaw algorytmów sterowania pojazdów elektrycznych		[SW1] Ocena wiedzy faktograficznej		
	[K6_U03] potrafi przygotować i przedstawić prezentację, dotyczącą problemów i wyników zadania inżynierskiego		potrafi przygotować i przedstawić prezentację, dotyczącą dobranego napędu pojazdu elektrycznego		[SU5] Ocena umiejętności zaprezentowania wyników realizacji zadania		
	[K6_U01] potrafi pozyskiwać informacje z literatury, baz danych oraz innych źródeł; integrować uzyskane informacje, dokonywać ich interpretacji oraz wyciągać wnioski, formułować i uzasadniać opinie		umie pozyskiwać informacje dotyczące układu napędowego pojazdu elektrycznego		[SU1] Ocena realizacji zadania		
[K6_W10] ma podstawową wiedzę związaną z systemami mechatroniki i robotyki		zna podstawowe zasady przetwarzania, użytkowania i racjonalnego wykorzystywania energii elektrycznej w pojazdach elektrycznych		[SW1] Ocena wiedzy faktograficznej			

Treści przedmiotu	<p>Treści przedmiotu - wykład Wiadomości wstępne. Zapotrzebowanie energii, ocena pojemności akumulatorów, szacowanie zasięgu jazdy. Gromadzenie energii i przekształtniki do współpracy ze źródłami energii: akumulatorami, kołem zamachowym, ogniwami paliwowymi, superkondensatorami. Układy automatyki przekształtnikowego napędu pojazdów z silnikami elektrycznymi. Napędy pojazdów z silnikami z magnesami trwałymi. Napędy elektryczne w pojazdach hybrydowych: spalinowo elektrycznych. Metody sterowania silnikami elektrycznymi w pojazdach. Sterowanie bezczujnikowe. Przekształtniki energoelektroniczne w pojazdach elektrycznych. Systemy ładowania baterii. Nadrzędne sterowanie pojazdem. Pojazdy autonomiczne. Technologie wodorowe w pojazdach elektrycznych. Projekt pojazdu elektrycznego o zasilaniu akumulatorowym.</p> <p>Treści przedmiotu - laboratoria Część symulacyjna: system Steer-By-Wire (SBW) w pojazdach samochodowych, układ napędowy pojazdu elektrycznego z silnikiem PMSM i metodą sterowania FOC, sterowanie pojazdem dwukołowym. Część eksperymentalna: sterowanie momentem i strumieniem silnika indukcyjnego do kształtowania charakterystyki napędowej pojazdu elektrycznego, sterowanie napędem elektrycznym z silnikiem PMSM pojazdu elektrycznego.</p>		
Wymagania wstępne i dodatkowe	Wiedza z zakresu podstaw elektrotechniki oraz z automatyki		
Sposoby i kryteria oceniania osiągniętych efektów uczenia się	Sposób oceniania (składowe)	Próg zaliczeniowy	Składowa oceny końcowej
	Laboratorium (sprawdziany, sprawozdania)	60.0%	50.0%
	Kolokwium na wykładzie	60.0%	50.0%
Zalecana lista lektur	Podstawowa lista lektur	<ol style="list-style-type: none"> 1. Chau K.T.: Electric Vehicle Machines and Drives: Design, Analysis and Application. Wiley - IEEE, 2015. 2. Dembowski A.,: Elektryczny napęd trakcyjny. WNT. Warszawa 2019. 3. Karwowski K. (red.): Energetyka transportu zelektryfikowanego. Wyd. PG, Gdańsk 2018. 4. Szumanowski A.: Hybrid Electric Vehicle Drives Design. Wyd. NRI. Warszawa-radom, 2006. 5. Choromański W., Grabarek I., Kozłowski M., Czerepicki A., Marczuk K.: Pojazdy autonomiczne i systemy transportu autonomicznego. PWN. Warszawa. 2020. 	
	Uzupełniająca lista lektur	<ol style="list-style-type: none"> 1. Ali Emadi (Ed.): Advanced Electric Drive Vehicles. CRC Press, Taylor & Francis. 2015. 2. Ehsani, Y. Gao, S. Longo, K. Ebrahimi: Modern Electric, Hybrid Electric, and Fuel Cell Vehicles Fundamentals, Theory, and Design. M. CRC Press, 3rd Edition, 2018. 3. Merkiż. J., Pielecha I.: Alternatywne napędy pojazdów. Wyd. PP. Poznań 2006. 4. Dębicki M.: Teoria samochodu, teoria napędu. WNT. Warszawa 1969. 5. Gomółka J., Kowalczak F., Franke A.: Współczesne chemiczne źródła prądu. Wyd. MON. Warszawa 1977. 6. Węgrzyn B.: Samochody z napędem elektrycznym. WNT. Warszawa 1970. 	
	Adresy eZasobów		
Przykładowe zagadnienia/ przykładowe pytania/ realizowane zadania	<ol style="list-style-type: none"> 1. Zaprojektuj elektryczny układ napędowy do wybranego samochodu osobowego z silnikiem spalinowym. 2. Uruchoj i zbadaj układ napędowy pojazdu elektrycznego z silnikiem indukcyjnym klatkowym. 3. Uruchoj i zbadaj układ napędowy pojazdu elektrycznego z silnikiem PMSM. 		
Zajęcia praktyczne w ramach przedmiotu	Nie dotyczy		

Dokument wygenerowany elektronicznie. Nie wymaga pieczęci ani podpisu.